第一章 概要 1-1 1-2 1-3 1-4 第二章 取扱	で、できた。 で、 で、 で、 で、 で、 で、 で、 で、	ージ ・1 ・2 ・6 ・7
2-1 2-2 第三章 機能	部品の確認・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
$ \begin{array}{r} 3 - 1 \\ 3 - 2 \\ 3 - 3 \\ 3 - 4 \end{array} $	アドレス空間・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	· 9 · 9 · 9 1 0
4-1 $4-1-1$ $4-1-2$ $4-1-3$ $4-1-6$ $4-1-7$ $4-1-8$ $4-1-9$	レジスタ・フォーマット・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	12 12 12 12 13 13 13 13
第五日 55日 55日 55日 55日 55日 55日 55日 57	A一般たり伝 出荷時のジャンパー設定・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1 4 1 5 1 5 1 6 1 7 1 8 1 9
6-1 6-2 6-3	アナログ出力 (CN1) コネクタ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	20 21 22
第七章 調整 7-1 7-2 7-3	調整・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	23 26 27
第八章 サンス 8-1 8-1-1		28 28
	チャネル0~7にてフル・スケールでの三角波出力・・・・・・・・ (シンクロナイズ・レジスタ操作時)	31
第九章 アプリ	アプリケーション・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	34 35 35 36 38
10-1		39 39

第一章 概 要

1-1 特長

/標準機能/

1)分解能2)セトリング・タイム12 ピット10 μS

3) 出力レンジ(ジャンパー設定):

 $0 \sim + 2.5 V$

 $0 \sim + 5.0$

 $0 \sim +10.0$

パイポーラ時 ± 2.5 V ± 5.0

±10.0

4) 2' コンプリメンタリ・コード対応 (ジャンパー設定)

5) 全チャネル同時出力機能 (シンクロナス機能)

ユニポーラ時

- 5)強制 O V 出力機能 (ゼロ機能)
- 6) 完全アイソレーション構成

/オプション機能/

出力形式 標準時

各チャネル電圧出力

オプション時

搭載中のチャネル中にて0-20mA、4-20mA に変換可能 (4チャネル単位)

1-2 仕様

インターフェース部 電気的仕様(特に記述のない限り、TA=25℃、規定電源電圧)

パス形式	VME bus (Rev.C) 準拠
アドレス	A16/A24ビット・アドレス対応 占有アドレス256パイト 上位アドレス:ロータリスイッチにてフルデコード
AMコード	特権、非特権、特権/非特権 データ・アクセス ショートI/O・アクセス
転送データ幅	D8/D16
モード	スレーブ
インターラプト	ノーサポート
動作表示	スレープアクセス時にLED点灯

アナログ部 (電圧出力時)

出力チャネル	8チャネル
出力電圧レンジ	ユニポーラ時:0~ 2.5 [V]
入力コード	ユニポーラ時:ストレート・バイナリ バイポーラ時:オフセット・バイナリ 又は、 2'コンプリメンタリ (ジャンパ選択)
出力インピーダンス	1Ω 以下 (f=1KHz以下)
出力電流	±5mA MAX
分解能	12ピット
絶縁耐圧	AC500V/1分間:出力部一論理回路
セトリング・タイム	10μS

オフセット誤差	工場出荷時ゼロ調整済み
フルスケール誤差	工場出荷時ゼロ調整済み
オフセット・ドリフト	±50ppm/°C
フルスケール・ドリフト	±10ppm/℃
リニアリティ 誤差	0.013%

/オプション/

アナログ部 (電流出力時)

出力チャネル	8チャネル MAX (45	チャネル単位)						
出力電流レンジ	0-20mA/4-20mA	0-20mA/4-20mA (いずれかオーダ時指定)						
入力ユード	ストレート・パイナリ							
出力インピーダンス	10GΩ							
最大負荷抵抗	500Ω							
供給電圧	+13.5V (MIN) ~ +40V (MAX)							
飽和電圧	+10V							
分解能	12ピット							
セトリング・タイム	20μS							
電流モジュール・タイプ	0-20mAタイプ	4-20mAタイプ						
オフセット誤差	工場出荷時調整済み	工場出荷時調整済み						
フルスケール誤差	工場出荷時調整済み	工場出荷時調整済み						
オフセット・ドリフト	±50ppm/℃	±50ppm/℃						
フルスケール・ドリフト	±50ppm/℃	±50ppm/℃						
リニアリティ誤差	±0.025%	±0.025%						

電源・外形

電源	単一 +5V ±5%、2.0A (MAX)
ボード・サイズ	ダブルハイト 160×233 mm

温度・湿度規定

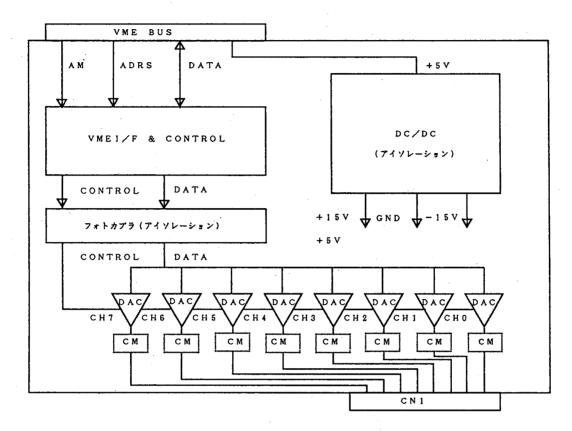
動作時	温度湿度	0 20	~+60℃. ~ 80% 結露無	
保存時	温度湿度		~+70℃ ~ 90% 結露無	,

1-3 アドレス・マップ

6

•	•	•	UPF	ER BYTE		LOW	ER BYTE
BASE	ADDRESS +						
	•	02H					
		04H					
٠		06H					
	•	H80					
		HAO					
		OCH					•
		OEH					
		10H					
		12H					
		14H					
		16H					
	•	18H			Γ	CONTROL	REGISTER O
		1AH					
		1CH					
		1EH					
		20H					•
		22H					•
		24H					
		26H	·				
		28H					
		2AH		•			
		2CH					
		2EH					
		30H		DA	TA REGI	STER 0	
		32H		DA	TA REGI	STER 1	
		34H	-	DA	TA REGI	STER 2	
		36H		DA	TA REGI	STER 3	
		38H			TA REGI		
		3AH		. DA	TA REGI	STER 5	
	•	3CH			TA REGI		
		3EH			TA REGI		
		40H				REGISTER O	
		42H					
			L		i		
,	•	FEH			<u> </u>		

注)全アドレス空間パイト/ワード/ロング・ワードにてDTACK信号は発生致します。



PVME-323 BLOCK

注)CM: 電流モジュール (オプション指定: 4チャネル単位) 電流ソースは外部供給にて、各モジュールに個別供給 又は、共通供給が行えます。

第二章 取扱い方法

2-1 部品の確認

お買い上げ頂いたPVME-323の梱包を解いた時、下記の物があることを御確認下さい。

• PVME-323	ユーザーズ・マニュアル					•	• 1部
• PVME-323	部品面スクリーン・カバ・	• • •	• • •	• • •		•	・1枚
·D-SUB37P	コネクタ及びハウジング	• • • •			•	•	• 1組
・ジャンパー・ショー	-ト・ソケット・・・・					• .	42個
			•	(ボー	・ドヨ	ミ装	分含む)
· 保証書 · · · · ·							•1潘

2-2 ご使用上の注意事項

- ・PVME-323をジャンパー設定変更等で、ラックから抜き差しする際には、電源を切って行い、また、導電性のものの上に置いて作業して下さい。この時、人体アースを取ることもお忘れないで下さい。
- ・PVME-323をラックに入れて使用する場合、振動により接触不良が起きる事がありますので、パネル上下2カ所のネジを締めてご使用下さい。
- ・PVME-323には、ノイズの影響を極力妨げるため部品面側にスクリーン・カバーが実装されていますが、半田面側には特にシールド対策をしておりません。 従って、半田面側スロットは極力空けるか、もしくは、半田面側スロットに装着されるボードの部品面側にも、スクリーン・カバーを実装しご使用されることを推奨いたします。
- ・PVME-323を保存する場合、保存環境条件を満たし、直射日光を避け、静電破壊を防ぐためには、半田面に導電性のものをつけて保存するようにして下さい。

第三章 機 能

3-1 アドレス空間

PVME-323は、VMEシステムにて常にスレーブ・ボードとしてアクセスされます。特権状態は、ユーザ定義によりスーパーパイザ/非特権のどちらか一方、または、両方の状態を選択することができます。

アドレス形式は、ショート(A 16)、標準(A 24)のアドレッシングから選択が行えます。この時、格型式では256バイトを占有アドレスとして使用し、ベース・アドレス(上位アドレス)は自由に設定が可能です。

3-2 アドレス形式 (AMコード) 希望する状態をロータリ・スイッチ (LD5) にて設定を行います。

HEXコード	アドレス・モディファイヤ				ファイ	イヤ	アドレッシング
	5	4	3	2	1	0	
3 D	Н	Н	Н	Н	L	H	標準スーパーバイザ・データ・アクセ
39	Н	Н	Н	L	L	Н	標準非特権・データ・アクセス
2 D	Н	L	Н	Н	L	H	ショート・スーパーパイザ・アクセス
29	Н	L	Н	L	L	Н	ショート・非特権・アクセス

注) H: HIレベル信号 L:LOWレベル信号

3-3 ベース・アドレス

上位アドレスをロータリー・スイッチ (LD1-4) にて設定を行って下さい。

3-4 アナログ出力方式

PVME-323は、ホストからVMEパスを通して、データをダイレクトにDACに書き込む方式となります。

・基本動作

各出力チャネルに割当られたレジスタ(データ・レジスタ0-7)及び、全てのチャネルに同時に書き込みを行う(シンクロナイズ・レジスタ)に対してデータを書き込む事で、セトリング・タイム 10μ Sでのアナログ出力が行えます

・操作

初期設定

電圧/電流出力時共通

1:AM (LD5にて設定)

2:ベース・アドレス (LD1-4にて設定)

3:出力レンジ(J2.3.7.8.12.13.17.18.22.23

. 27. 28. 32. 33. 37. 38にて設定)

4:入力コード (パイポーラ時:2' コンプリメンタリ・コード使用時は J1にて設定。

5:電圧出力設定/電流出力時電源設定 (J4.9.14.19.24.29 .34.39にて設定)

ソフトウェアーによるレジスタ操作



· アナログ出力 ·

(入力コードをD/Aコンパータに書き込む)

チャネル単位のとき

1:データー・レジスタ0-7に入力コードをワード・ライト

全チャネル同時 のとき

2:シンクロナイズ・レジスタに入力コードをワード・ライト

(D/Aコンパータ出力の許可/不許可の設定)

1:コントロール・レジスタ O にデータ (1:許可、O:不許可) を書き込む。不許可時は常に O V 出力となります。

・連続出力時の注意事項

同一又は、異なるチャネルにて連続して出力する場合、セトリング・タイムが 10μ sであることから書き込み間隔は最低 10μ sが必要ですので注意して下さい。もし、規定時間以下での書き込みを行いますと設定値に対応したアナログ出力が 保障されません。

第四章 レジスタ説明

4-1 レジスタ・フォーマット

4-1-1 CONTROL REGISTER O (BASE+19H) 各チャネルのアナログ出力を許可/不許可(OV出力)に設定する為のレジスタ です。1:許可/O:不許可となります。

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	DO .
*	*	*	*	*	*	*	1/0

注) 1:HIレベル信号/0:LOWレベル信号/*:不確定

4-1-2 DATA REGISTER O (BASE+30H) チャネルOに対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

*	*	*	*	MSB	←	A/D変換データ	→	LSB
---	---	---	---	-----	----------	----------	---	-----

- 注) MSB:最上位ビット/LSB:最下位ビット/ワード:16ビット
- 4-1-3 DATA REGISTER 1 (BASE+32H) チャネル1に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

* * * * MSB ← A/D変換データ	→ LSB
------------------------	-------

4-1-4 DATA REGISTER 2 (BASE+34H) チャネル2に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

* * * MSB ← A/D変換データ → LS

4-1-5 DATA REGISTER 3 (BASE+36H) チャネル3に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

*	*	*	*	MSB -	←	A/D変換データ	→	LSB
1	- 1	1	1					

4-1-6 DATA REGISTER 4 (BASE+38H) チャネル4に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

	*	*	*	*	мѕв	←	A/D変換データ	→	LSB
Ì	•	•		'	11101	•	11, 12, 12, 12, 1	•	пор

4-1-7 DATA REGISTER 5 (BASE+3AH) チャネル5に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

*	*	*	*	MSB ←	A/D変換データ	→	LSB
---	---	---	---	-------	----------	----------	-----

4-1-8 DATA REGISTER 6 (BASE+3CH) チャネル6に対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

	*	*	*	*	MSB	←	A/D変換データ	->	LSB
1		1	l	1					

4-1-9 DATA REGISTER 7 (BASE+3EH) チャネルOに対して入力コードを書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

*	*	*	*	MSB	←	A/D変換データ	→	LSB
	i					•		

4-1-10 SYNCHRONIZE REGISTER O (BASE+40H) 全てのチャネルに対して入力コードを同時に書き込む為のレジスタです。 ワード単位での書き込みとなります。

D15 D14 D13 D12 D11 D10 D9 D8 D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0

* * * * MSB ← A/D変換データ	→ LSB
------------------------	-------

第五章 ジャンパー設定方法

5-1 出荷時のジャンパー設定 出荷時のジャンパー設定は次のようになっています。

	出荷 時設定
LD5	特権/非特権の標準
LD1-4	4E 0000 (H)
J 1	ユニポ゜ーラ時 : ストレート・ハ゜イナリ ハ゜イポ゜ーラ時 : オフセット・ハ゜イナリ
J2	パイポーラ
J7	パイポーラ
J12	バイポーラ
J17	パイポーラ
J 2 2	パイポーラ
J27	パイポーラ
J32	パイポーラ
J37	バイポーラ
J3	±10Vレンジ
J8	±10Vレンジ
J13	±10Vレンジ
J18	±10Vレンジ
J23	±10Vレンジ
J28	±10Vレンジ
J33	±10Vレンジ
J38	±10Vレンジ
J 4	電圧
J9	電圧
J14	電圧
J19	電圧
J23	電圧
J28	電圧
J33	電圧
J38	電圧
	LD1-4 J1 J2 J7 J12 J17 J22 J17 J22 J27 J32 J37 J3 J8 J13 J18 J13 J18 J23 J28 J33 J38 J4 J9 J14 J19 J23 J28 J33 J28 J33

注)電圧/電流出力は購入時オプションにて電流指定のみ電流出力となります。

5-2 アドレス形式 (AMコード)

AMコードはロータリ・スイッチ (LD5) にて設定をおこないます。



デフォルト値 2

設定値	アドレッシング形式	·
0	標準・特権・データー・アクセス	
1	標準非特権・データ・アクセス	
2	標準·特権/標準·非特権	OR
3	ショート・特権・アクセス	
4	ショート・非特権・アクセス	
5	ショート・特権/ショート・非特権	OR

注) 1:設定値6~Fは禁止

5-3 ベース・アドレス

ベース・アドレスはロータリ・スイッチ (LD1~4) にて設定します。



デフォルト値 4

アドレス	ロータリ・スイッチ	設定值
A23~20	LD1	0~F



デフォルト値

 \mathbf{E}

アドレス	ロータリ・スイッチ	設定値
A19~16	LD2	0~F



デフォルト値

0

アドレス	ロータリ・スイッチ	設定値
A15~12	LD3	0~F



デフォルト値

0

 アドレス	ロータリ・スイッチ	設定値
A11~8	LD4	0~F

5-4 入力コード

2'コンプリメンタリ・コードをジャンパー(J1)にて選択する事が出来ます。



デフォルト値

パターン1

J1設定	入力コード	
	パターン1	
••	ユニポーラ:ストレート・パイナリ	
	パイポーラ:オフセット・パイナリ	
	パターン2	
00	ユニポーラ:禁止	
	パイポーラ:2' コンプリメンタリ	

5-5 出力レンジ

出力レンジの設定は各チャネルに対応するジャンパーにてジャンパ①、②の様に行います。

ジャンパ対応表

チャネル	ジャンパ①	ジャンパ②
0 .	J 2	J3
1	J 7	J8
2	J12	J13
3	J17	J18
4	J22	J23
5	J27	J28
6	J32	J33
7	J37	J38

ジャンパ①、②設定

ジャンパ①

1

デフォルト値 バイポーラ

1	ユニホ゜ーラ/ハ゛イホ゜ーラ ハ゛イホ゜ーラ	
1 00	ユニホ・ーラ	

ジャンパ② 1 ●0 3 ●0 5 00 7 00

デフォルト値 ±10V

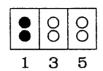
	パイポーラ時	ュニポーラ時
1 •O 3 •O 5 •O 7 •O	±10V	禁止
1 00 3 00 5 00 7 00	± 5 V	0~10V
1	±2.5V	0~5V
1 00 3 00 5 00 7 00	禁止	0~2.5V

5-6 電圧出力タイプ設定 (標準品)

PVME-323は御注文の際に電流出力のオプション指定のない場合は電圧出力タイプにて御使用頂くことになります。 又、各設定は工場出荷時に各チャネル毎にデフォルトが次の様に設定されていますのが、 御使用前にもう一度、御確認願います。

1) 電圧出力時のジャンパ設定

ジャンパ設定



デフォルト値

電圧出力

ピン番号設定内容1電圧出力3電流出力(個別電流ソース)5電流出力(共通電流ソース)

注) 電流出力設定は電流オプション品のみ有効ですので電圧出力(標準品)は禁止とします。

注) ○:ジャンパ・オープン ●:ジャンパ・ショート

チャネル/ジャンパ対応

チャネル	ジャンパ
0	J 4
1	J 9
2	J 1 4
3	J 1 9
4	J24
5	J29
6	J34
7	J39

5-7 ジャンパ/ロータリ・スイッチ配置図

LD1 LD2 LD3	LD4
LD5	
J1	
	J17 J12 J7 J2
	J18 J13 J 8 J 3
J 3 7 J 3 2 J 2 7 J 2 2	
J38 J33 J28 J23	
	J39J34J29J24J19J14J9 J4

部品面側

第六章 コネクタ アサイン

6-1 アナログ出力 (CN1) コネクタ

○ CN 1 (DSUB-37 ピン):本 体 側 17LE-13370-27 (D4AB) (DDK 製) :ケーブル側 17JE-23370-02 (D8A)

000 20

DSUBコネクタ (正面図)

〇 ピン アサイン表

ピン番号	信号ニーモニック	ピン番号	信号ニーモニック
1	VOUTO / IPSO	20	VRETO
2	IOUTO	21	AGND
3	VOUT1 / IPS1	22	VRET1
4	IOUT1	23	AGND
5	VOUT2 / IPS2	24	VRET2
6	IOUT2	25	AGND -
7	VOUT3 / IPS3	26	VRET3
8	IOUT3	27	AGND
9	VOUT4 / IPS4	28	VRET4
10	IOUT4	29	AGND
11	VOUT5 / IPS5	30	VRET5
12	IOUT5	31	AGND
13	VOUT6 / IPS6	32	VRET6
14	IOUT6	33	AGND
15	VOUT7 / IPS7	34	VRET7
16	IOUT7	35	AGND
17	IPSALL	36	AGND
18	AGND	37	AGND
19	AGND		

注) YOUT

:アナログ電圧出力時の出力(+側):アナログ電圧出力時の出力(-側):アナログ電圧出力時の出力(-側):アナログ電流出力時の外部電源入力(個別):アナログ電流出力時の外部電源入力(共通) VRET IPS IPSALL

:アナログ電流出力時の電流出力:コモングランド(アナログ) IOUT AGND

6-2 VME bus コネクタ (P1)

〇 P1コネクタ (DIN コネクタ 96ピン):100-096-053 (PANDUIT製)

	32	31	30		3	2	 C
1			_	·			 b
	_	_					 a

DINコネクタ (正面図)

O P1コネクタ ピンアサイン表

ピン番号	列aの信号ニーモニック	列bの信号ニーモニック	列cの信号ニーモニック
12345	D00 D01 D02 D03 D04	BBSY* BCLR* ACFAIL* BGOOUT*	DO8 DO9 D10 D11 D12
7 9 10 11 12 13 14	DOO DO1 DO2 DO3 DO4 DO5 DO7 DO7 SYSCLK GND DS1* DS0* WRITE*	BBSY* BCLR* ACFAIL* BGOIN* BGOOUT* BGIOUT* BG2UN* BG2UN* BG3UT* BG3OUT* BR0* BR0* BR1* BR2*	DII DII DII DII DII DII SYSFAILI* BERR* SYSRESET* LWORD* AM5
15 	GND 	BG20UT* BG3UT* BG3OUT* BR0* BR1* BR2* BR3* AMU AMMU AMMU SERCLK(1) SERDAT*(1) GND IRQ7* IRQ6* IRQ5*	A23 -A22 -A21 -A20 -A19 -A18 A17
22 23 24 25 26	IACKOUT* AM4 AO7 AO6	SERDAT*(1) GND IRQ7* IRQ6* IRQ5*	A 1 6 A 1 5 A 1 4 A 1 3 A 1 2
25 28 27 27 28 29 30 31 32	AM 4 A 0 7 A 0 6 A 0 5 A 0 4 A 0 3 A 0 2 A 0 1 12 V + 5 V	TRÖĞ* TRÖZ* TRÖZ* +5V STDBY +5V	A 1 5 A 1 4 A 1 3 A 1 2 A 1 1 A 1 0 A 0 9 A 0 8 + 1 2 V + 5 V

6-3 コネクタ配置図

PI CNI

部品面側

第七章 調 整

7-1 調整

各チャネルのアナログ調整は以下1~4項について順番に行います。

1:基準電圧調整

次の表に従って基準電圧を調整して下さい

トリマ番号	測定ポイント	調整値(V)
VR25	T7-T8	+10.020

2:オフセット

チャネル番号	トリマ番号	測定ポイント	調整値(V)
0	VR 2	T17-T 9	0.0000
0	VR 1	CN1:21- 1	表1参照
1	VR 5	T17-T10	0.0000
1	VR 4	CN1:23- 3	表1参照
2	VR 8	T17-T11	0.0000
2	VR 7	CN1:25- 5	表1参照
3	VR11	T17-T12	0.0000
3	VR10	CN1:27- 7	表1参照
4	VR14	T17-T13	0.0000
4	VR13	CN1:29- 9	表1参照
5	VR 17	T17-T14	0.0000
5	VR16	CN1:31-11	表1参照
6	VR20	T17-T15	0.0000
6	VR19	CN1:33-13	表1参照
7	VR23	T17-T16	0.0000
7	VR22	CN1:35-15	表1参照

3:ゲイン調整

表 1 から対応するレンジのゲイン値を選び、この値になるように各チャネルに対応するトリマーを調整する。 又、各チャネルに対する設定コード値はFFF (HEX) です。

チャネル番号	トリマ番号	測定ポイント	調整値(V)
0	VR 3	CN1:21- 1	表1参照
1	VR 6	CN1:23- 3	表1参照
2	VR 9	CN1:25- 5	表1参照
3	VR12	CN1:27- 7	表1参照
4	VR15	CN1:29- 9	表1参照
5	VR18	CN1:31-11	表1参照
6	VR21	CN1:33-13	表1参照
7	VR24	CN1:35-15	表1参照

4:センター・ポイント確認

各チャネルに対して設定コード800(HEX)をセットした時、表1から対応するセンター値を選び、アナログ出力がこの値になっていることを確認します。 もし、規定値外であれば対応するチャネルのオフセット、ゲインについて再度調整を行います。

チャネル番号	測定ポイント	確認値 (V)
0	CN1:21- 1	表1参照
1	CN1:23- 3	表1参照
2	CN1:25- 5	表1参照
3	CN1:27- 7	表1参照
4	CN1:29- 9	表1参照
5	CN1:31-11	表1参照
6	CN1:33-13	表1参照
7	CN1:35-15	表1参照

表1:

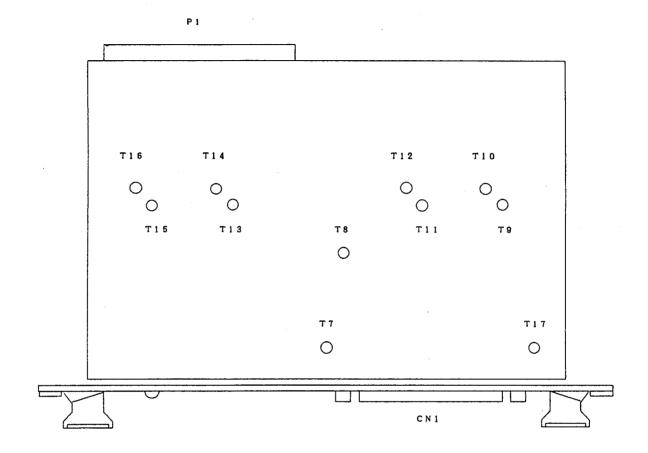
出力レンジ	オフセット (V)	ゲイン (V)	センター
± 10.0V	-10.0000	+9.9951	0±2.44 (mV)
± 5.0V	- 5.0000	+4.9975	0±1.22 (mV)
± 2.5V	- 2.5000	+2.4987	0±610 (μV)
0-10.0V	0.0000	+9.9975	0±1.22 (mV)
0- 5.0V	0.0000	+4.9987	0±610 (μV)
0- 2.5V	0.0000	+2.4993	0±305 (μV)

注意)表記について

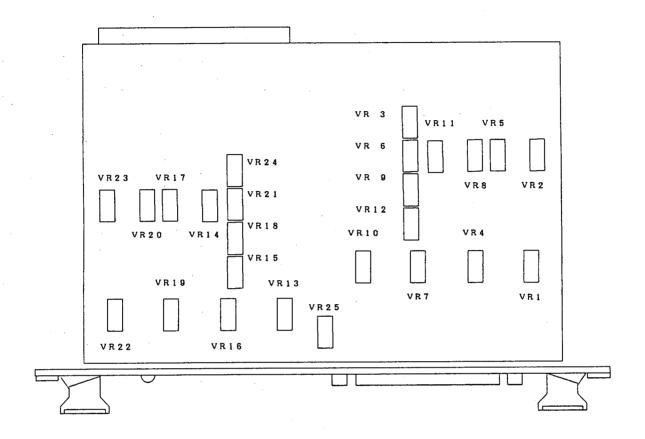
測定ポイント: Txx-Txxは左側GND/右側+側 (ポード上のテスト・ピン番号)

> : CN1:xx-xxは左側GND/右側+側 (フロント側コネクタCN1のピン番号)

7-2 テスト・ピン配置図



部品面側



部品面側

第八章 サンプル・プログラム

8-1 サンプル・プログラム

8-1-1 チャネル0~7にてフル・スケールでの三角波出力

データ・レジスタ0~7操作時:

```
/***********************************
      PVME-323 SAMPLE PROGRAM
                                                 */
               USE REGISTER DATA REGISTER 0-7
                                                 */
/*
/*
                                                 */
                                 INTERNIX. INC
/************************************
               <stdio.h>
#include
        BASE Oxfc4e0000
#define
/*----*/
/* main
         */
/*----*/
main()
 unsigned char ch;
 unsigned short data, time;
 unsigned long time;
 time = 0xfff;
                   /* wait time */
 on ();
                     /* ch0-7 output enable */
 while (1)
  for (i=0; i<4096; i++)
   for (ch=0; ch<8; ch++)
    out (ch, data);
                      /* ch0-7 out */
    wait (time);
                      /* wait */
  for (i=4096; i>0; i--)
   for (ch=0; ch<8; ch++)
    out (ch, data);
                      /* ch0-7 out */
                      /* wait */
    wait (time);
```

```
on ()
 unsigned char *creg0;
 creg0 = (unsigened char *) (BASE+0x19);
 *creg0 = 0x01;
                                 /* output enable */
out (ch, data)
 unsigned char ch:
 unsigned short data;
 unsigned short *dr0, *dr1, *dr2, *dr3, *dr4, *dr5, *dr6, *dr7, *syr;
 dr0 = (unsigned short *) (BASE+0x30); /* data register 0 */
 dr1 = (unsigned short *) (BASE+0x32); /* data register 1 */
 dr2 = (unsigned short *) (BASE+0x34); /* data register 2 */
 dr3 = (unsigned short *) (BASE+0x36); /* data register 3 */
 dr4 = (unsigned short *) (BASE+0x38); /* data register 4 */
 dr5 = (unsigned short *) (BASE+0x3a); /* data register 5 */
 dr6 = (unsigned short *) (BASE+0x3c); /* data register 6 */
 dr7 = (unsigned short *) (BASE+0x3e); /* data register 7 */
 syr = (unsigned short *) (BASE+0x40); /* synchronize register */
data = (data & 0x0fff);
                                     /* 12 bit mask */
 switch (ch)
   {
   case 0:
          *dr0 = data; break;
                                      /* channel 0 */
  case 1:
          *drl = data; break;
                                      /* channel 1 */
   case 2:
          *dr2 = data; break;
                                      /* channel 2 */
   case 3:
          *dr3 = data; break;
                                      /* channel 3 */
   case 4:
                                      /* channel 4 */
          *dr4 = data; break;
   case 5:
                                       /* channel 5 */
          *dr5 = data; break;
   case 6:
          *dr6 = data; break;
                                       /* channel 6 */
   case 7:
          *dr7 = data; break;
                                      /* channel 7 */
   case 8:
          *syr = data; break;
                                     /* channel 0-7 */
   default:
          printf("\forall n * \text{n * n umber error");
  }
```

- 注:1) ベース・アドレスはBASEにてfc4e0000に設定されていますのでアプリケーションに合わせ御変更願います。
 - 2) wait()による時間はソフト・ウェアー・タイマの為、ご使用になるCPU により異なりますので、ユーザーにて御変更願います。

8-1-2 チャネル0~7にてフル・スケールでの三角波出力

シンクロナイズ・レジスタ操作時:

```
/***********************************
      PVME-323 SAMPLE PROGRAM
/*
              USE REGISTER SYNCHRONIZE
                                               */
/*
                               INTERNIX, INC
/******************
#include
              <stdio.h>
#define
        BASE Oxfc4e0000
/*----*/
/* main
/*----*/
main()
 unsigned char ch;
 unsigned short data, time;
 unsigned long time;
 ch = 8;
                     /* synchronize channel */
 time = 0xfff;
                    /* wait time */
 on ();
                    /* ch0-7 output enable */
 while (1)
 for (data=0; data<4096; data++)
  out (ch, data); wait (time);
                              /* ch0-7 out & write wait */
 for (data=4096; data>0; data--)
  out (ch, data); wait (time); /* ch0 out & write wait */
 }
```

```
on ()
 unsigned char *creg0;
 creg0 = (unsigened char *) (BASE+0x19);
 *creg0 = 0x01;
                                  /* output enable */
out (ch. data)
 unsigned char ch;
 unsigned short data;
 unsigned short *dr0, *dr1, *dr2, *dr3, *dr4, *dr5, *dr6, *dr7, *syr;
 dr0 = (unsigned short *) (BASE+0x30); /* data register 0 */
 dr1 = (unsigned short *) (BASE+0x32); /* data register 1 */
 dr2 = (unsigned short *) (BASE+0x34); /* data register 2 */
 dr3 = (unsigned short *) (BASE+0x36); /* data register 3 */
 dr4 = (unsigned short *) (BASE+0x38); /* data register 4 */
 dr5 = (unsigned short *) (BASE+0x3a); /* data register 5 */
 dr6 = (unsigned short *) (BASE+0x3c); /* data register 6 */
 dr7 = (unsigned short *) (BASE+0x3e); /* data register 7 */
 syr = (unsigned short *) (BASE+0x40); /* synchronize register */
 data = (data & 0x0fff);
                                       /* 12 bit mask */
  switch (ch)
   {
   case 0:
                                      /* channel 0 */
          *dr0 = data; break;
   case 1:
          *dr1 = data; break;
                                       /* channel 1 */
   case 2:
          *dr2 = data; break;
                                       /* channel 2 */
   case 3:
          *dr3 = data; break;
                                       /* channel 3 */
   case 4:
          *dr4 = data; break;
                                       /* channel 4 */
   case 5:
          *dr5 = data; break;
                                       /* channel 5 */
   case 6:
                                       /* channel 6 */
          *dr6 = data; break;
   case 7:
                                       /* channel 7 */
          *dr7 = data; break;
   case 8:
                                       /* channel 0-7 */
          *syr = data; break;
   default:
          printf("\forall n + ch number error");
   }
```

- 注:1) ベース・アドレスはBASEにてfc4e0000に設定されていますのでアプリケーションに合わせ御変更願います。
 - 2) wait () による時間はソフト・ウェアー・タイマの為、ご使用になるCPU により異なりますので、ユーザーにて御変更願います。

8-1-3 関数概要

1) out (ch, data): 各チャネルのアナログ出力

引き数:ch・・・・チャネル番号 0:チャネル

> 1:チャネル 1

2:チャネル 2

3:チャネル 3

4:チャネル

5:チャネル

6:チャネル 6

7:チャネル 7

8:シンクロナイズ (チャネル0-7) 同時出力

data・・・コード設定値 12ビットD/A変換コード

返 値:なし

エラー時:指定外チャネル番号入力時、"ch number error "表示

2) on (): 出力イネーブル

引き数:なし

返 値:なし

3) off():出力ディセーブル

引き数:なし

返 値:なし

4) wait (time):ソフト・ウェア・タイマー

引き数:符号なしロング型整数

返 値:なし

第九章 アプリケーション

9-1 アプリケーション

9-1-1 変換コード

1) ストレート・バイナリ (ユニポーラ・レンジ設定時)

出力レンジ:0~10Vを例に示します。

175 - 0 - 1 - 0				
変換コード		出力值		
MSB]	LSB	(出力値は少数点第5位以下切り捨て)		
1111111111	1 1	9.9975V		
1111111111	10	9.9951V		
1000000000	0.0	5.0000V		
0000000000	0.1	0.0024V		
0000000000	0.0	0.0000V		

2) オフセット・バイナリ (バイポーラ・レンジ設定時)

出力レンジ:-10~+10Vを例に示します。

変換コード	出力値					
MSB LSB	(出力値は少数点第5位以下切り捨て)					
11111111111	+ 9.9951V					
11111111110	+ 9.9902V					
10000000000	0.0000V					
00000000001	- 9.9951V					
00000000000	- 10.0000V					

3) 2' コンプリメンタリ (パイポーラ・レンジ設定時)

出力レンジ:-10~+10 Vを例に示します。

変換コード		出力値	
MSB	LSB	(出力値は少数点第5位以下切り捨て)	
0111111	1111	+ 9.9951V	
0111111	11110	+ 9.9902V	
0000000	0000	0.000V	
10000000	00001	- 9.9951V	
10000000	0000	- 10.0000V	

9-1-2 ノイズ

ノイズは、信号線に対して抵抗結合、静電誘導結合、電磁誘導結合の三つの結合が考えられます。

又、周波数帯域によるノイズの分類と性質は次の表の様になります。

分類	ノイズ発生源	ノイズの性質	
直流及び超低周波	熱起電力、電気化学的な起電力、 直流機器配電線、直流装置、鉄道	・信号との分離が困難。 ・一般的なノイズで、誘導 防止法及び、計器内での 対策は確立。 ・周期性、対称性あり。	
商用周波数とその 高調波	交流機器配電線、交流装置、電源 装置、電源線、計器		
高周波及び無線 周波	高周波加熱炉、超音波洗浄器 トランシーバ、放送局	・電磁波として伝搬、配線 に誘導すると計器内の非 線形素子により、直流、 低周波成分に変換、障害を 起こす。	
インバルス性及び 広帯域周波	リレー、ブザー、遮断器、閉開器 けい光灯、サイリスタ制御装置、 溶接機、接触子付き電動機、 スイッチング電源、誘導雷	・大きさ、周波数、発生確立ともランダム。・誘導しやすく、計器の誤差動作の原因となりやすい。特にディジタル回路では論理がひっくり返るのでやっかい。	

信号線は原則として電力線とは別のダクトにて配線するのが理想的です。 ただし、遠ざける事の困難な場合、少なくとも次の表に掲載された距離を離すことが好ま しいとの文献がありので表記致します。

電力制	京容量	電力線と信号線間の最低隔離距離	
125V	10A	12インチ(30.5cm)	
250V	50A	18インチ (45.7cm)	
440V	200A	24インチ (61.0cm)	
5 k V	800A	48インチ (122.0cm)	

ノイズ対策としては静電結合については、信号源側の1点接地による静電シールド・ケーブル、電磁誘導結合についてはツイスト・ペア線により重畳ノイズを相殺する 方法が一般的です。

このことから、確実な処理としてはシールド付きツイスト・ペア線の使用**が最適と** 考えられます。

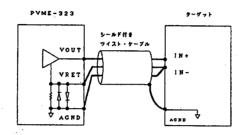
又、ツイスト・ペア線の試験結果が文献に記載されてましたので、参考までに表記致 します

試験条件	ノイズ減衰度		
平行導線	1:1	0 d B	
4インチ間隔のツイスト	14:1	23dB	
3インチ間隔のツイスト	17:1	37dB	
2インチ間隔のツイスト	112:1	41dB	
1インチ間隔のツイスト	141:1	43dB	

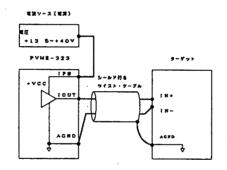
9-1-3 PVME-323アナログ出力とターゲット接続

"9-1-1 ノイズ"の項をもとに接続は以下に示す方法を推奨致します。

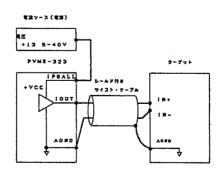
電圧出力時



電流出力時(電流ソース個別供給)



電流出力時(電流ソース共通供給)



第十章 その他

10-1 その他

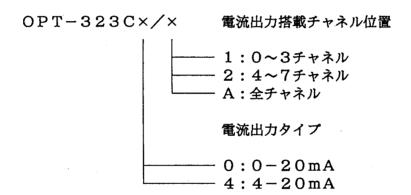
10-1-1 オーダーリング・インフォメーション

電圧出力タイプ (標準品)

PVME-323

電流及び混在出力タイプ (指定品)

注) 電流出力タイプ はオーダー時の指定チャネルごとにハードウエア的に設定を行う為、 単一チャネルにて両出力が行われるものではありませんので御注意下さい。 ジャンパ設定により電圧出力タイプへの切り換えは可能です。



お客様へのお願い)

弊社では一度出荷致しました製品についてのハードウエア的な変更は基本的に 受け給う事ができませんので御注文の際には、御間違いのないよう十分に御注 意下さい。

1994年3月 M323-1 (第一版)

- ・本マニュアルの内容については、予告なく変更修正する場合があります。
- ・本マニュアルに記載されている以外のご使用によって損害が発生した場合、 当社では責任を負いかねますのでお取扱いには十分ご注意下さい。

インターニックス株式会社 八王子開発センター

〒192 東京都八王子市高倉町59-10 TEL.0426(48)5200 FAX.0426(48)5201